


Sistemas Operacionais

Aula 02 – Processos e Threads

Edirlei Soares de Lima
<edirlei@iprj.uerj.br>

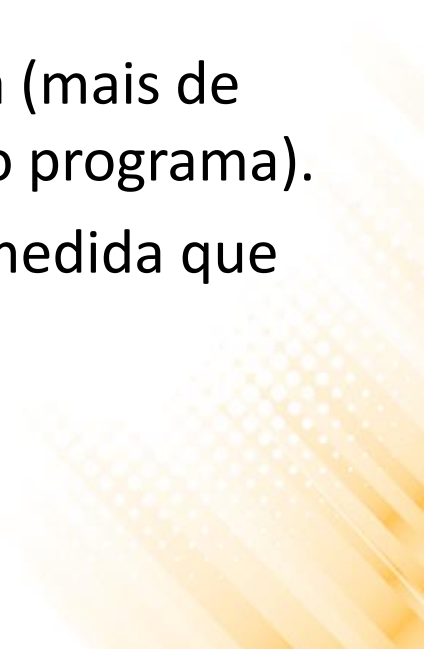


Programas e Processos

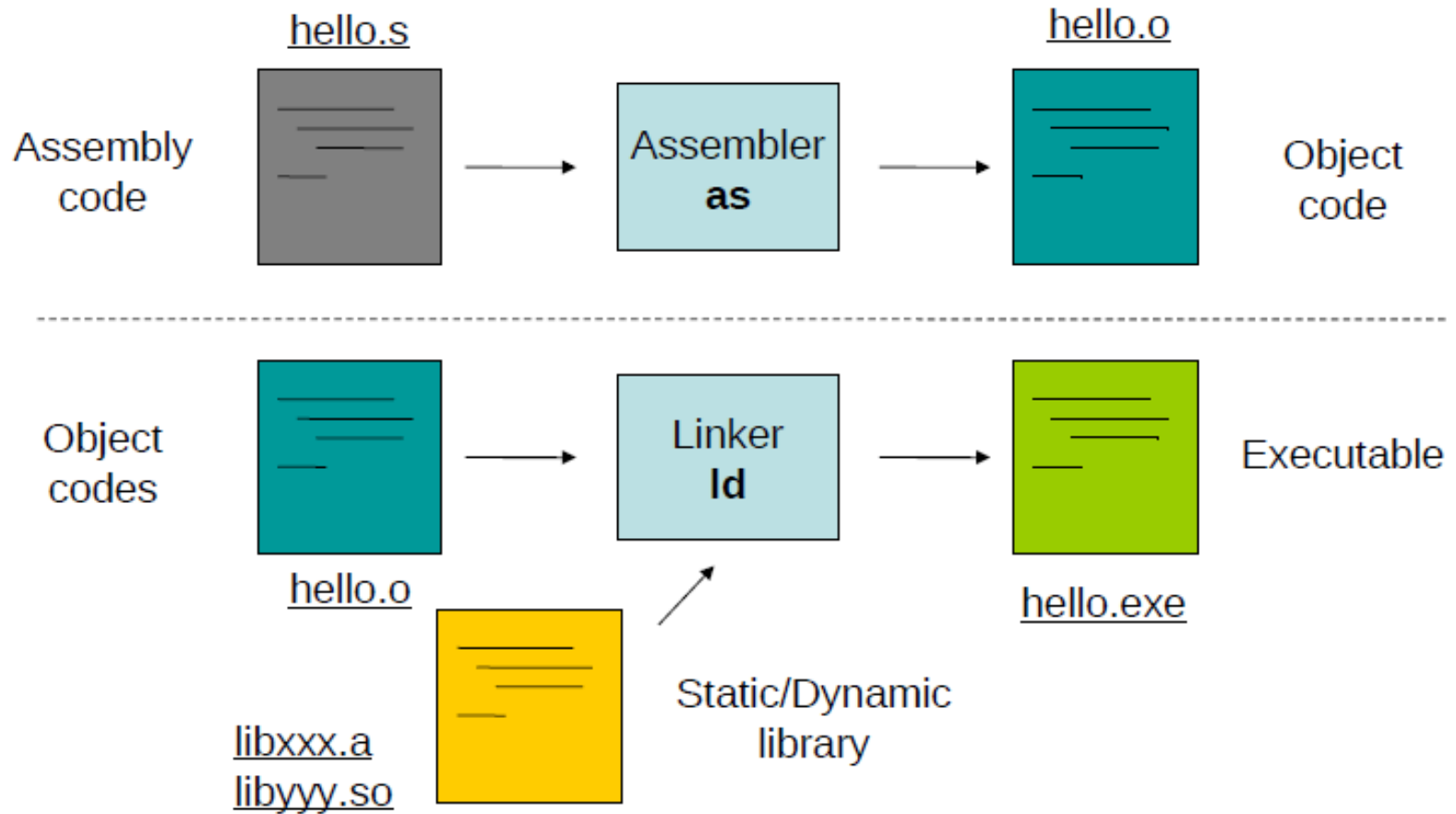
- **Programa:**

- Entidade estática e permanente;
- Composto por sequencias de instruções;

- **Processo:**

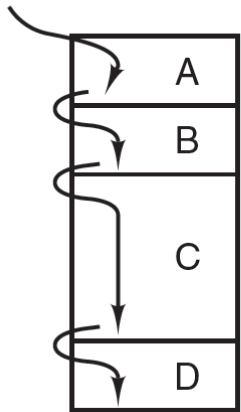
- É a execução de uma instância de um programa (mais de um processo pode executar o código do mesmo programa).
 - Entidade dinâmica que alterna o seu estado a medida que avança na sua execução;
 - Composto por: programa, dados e contexto;
- 

Construção de um Programa



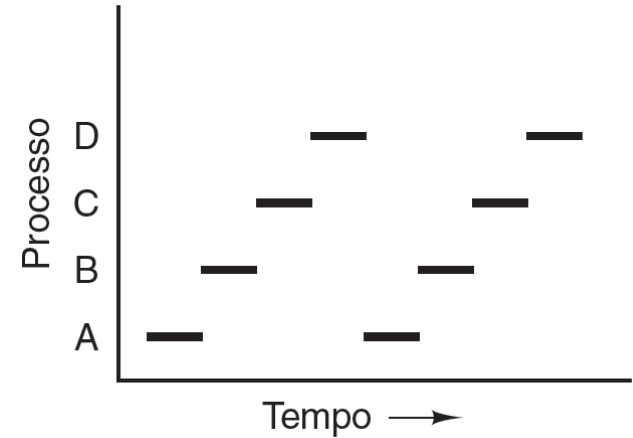
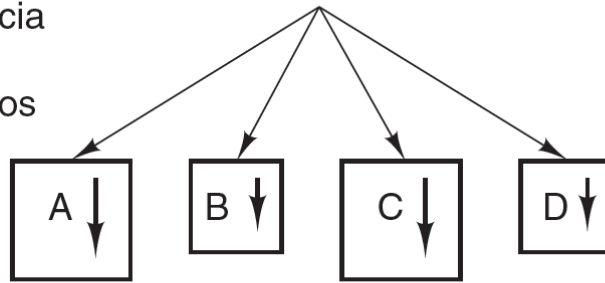
Modelo de Processo

Um contador de programa



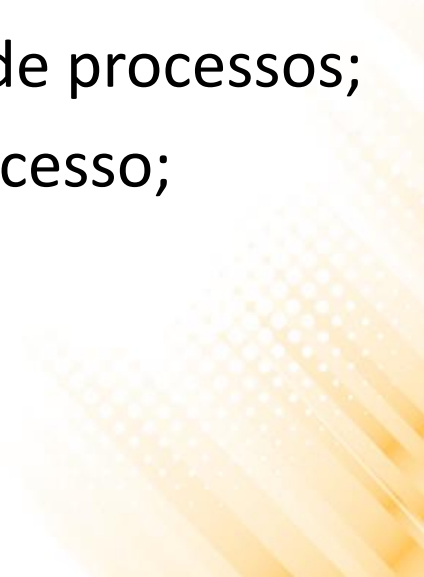
Alternância
entre
processos

Quatro contadores de programa



- Multiprogramação de 4 programas;
- Modelo conceitual de 4 processos sequenciais, independentes;
- Somente um programa está ativo a cada momento;

Criação de Processos

- Sistemas operacionais precisam de mecanismos para criar processos.
 - Principais eventos que levam à criação de processos:
 - Início do sistema (processos de background e foreground);
 - Execução de chamada ao sistema de criação de processos;
 - Solicitação do usuário para criar um novo processo;
 - Início de um job em lote;
- 

Criação de Processos

- Todo novo processo (filho) é criado por um processo existente (pai).
 - UNIX: fork e execve;
 - Windows: CreateProcess;

Gerenciamento de processos

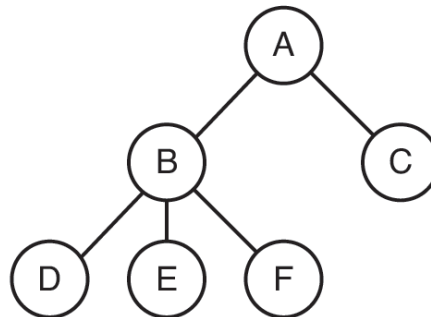
Chamada	Descrição
<code>pid = fork()</code>	Cria um processo filho idêntico ao pai
<code>pid = waitpid(pid, &statloc, options)</code>	Espera que um processo filho seja concluído
<code>s = execve(name, argv, environp)</code>	Substitui a imagem do núcleo de um processo
<code>exit(status)</code>	Conclui a execução do processo e devolve status

Termino de Processos

- Condições que levam ao término de processos:
 - Saída normal (voluntária);
 - Saída por erro (voluntária);
 - Erro fatal (involuntário);
 - Cancelamento por um outro processo (involuntário);
- Em alguns sistemas, quando um processo termina, todos os processos criados por ele são imediatamente cancelados.
 - UNIX e Windows não funcionam dessa maneira.

Hierarquias de Processos

- Um processo pai cria um processo filho e o processo filho pode criar seu próprio processo, formando uma hierarquia.
 - UNIX chama isso de "grupo de processos".
 - Windows não possui o conceito de hierarquia de processos. Todos os processos são criados iguais.
 - Processo pai tem apenas acesso a um handle;



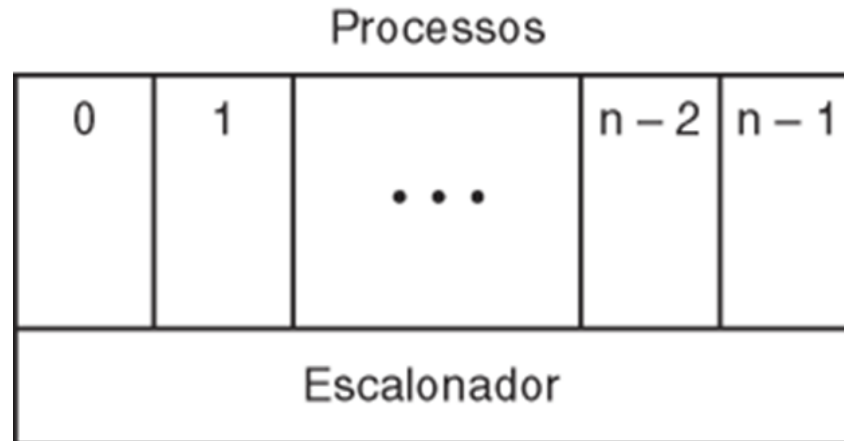
Estados de Processos



1. O processo bloqueia aguardando uma entrada
2. O escalonador seleciona outro processo
3. O escalonador seleciona esse processo
4. A entrada torna-se disponível

- **Em execução:** realmente usando a CPU naquele instante;
- **Pronto:** executável, porém temporariamente parado para dar lugar a outro processo na CPU;
- **Bloqueado:** incapaz de executar enquanto não ocorrer um evento externo;

Estados de Processos

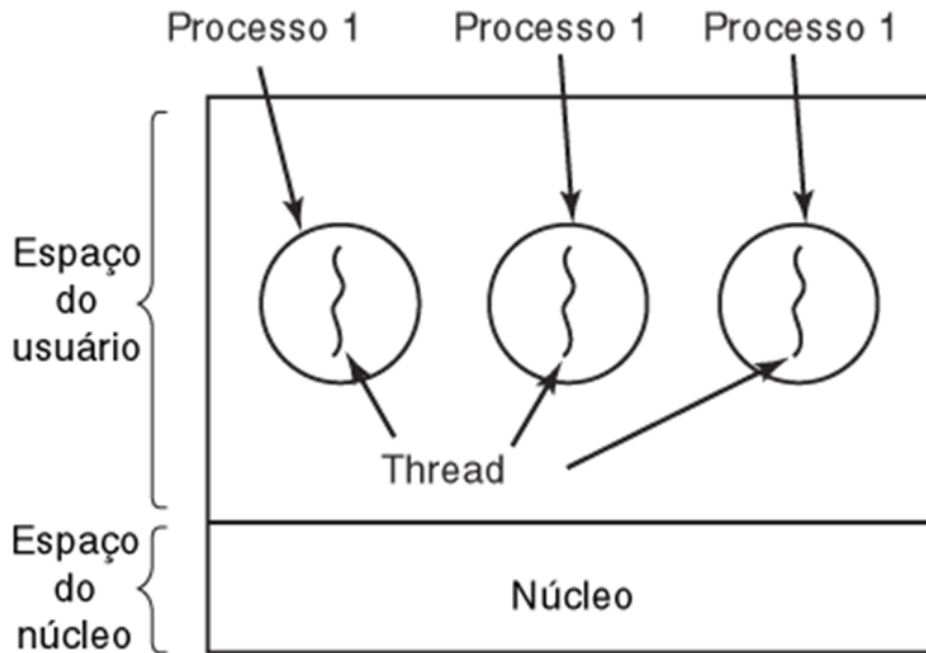


- O Escalonador encontra-se no nível mais baixo do sistema operacional:
 - Oculta todos os detalhes sobre o processo de inicialização, escalonamento e bloqueio de processos;

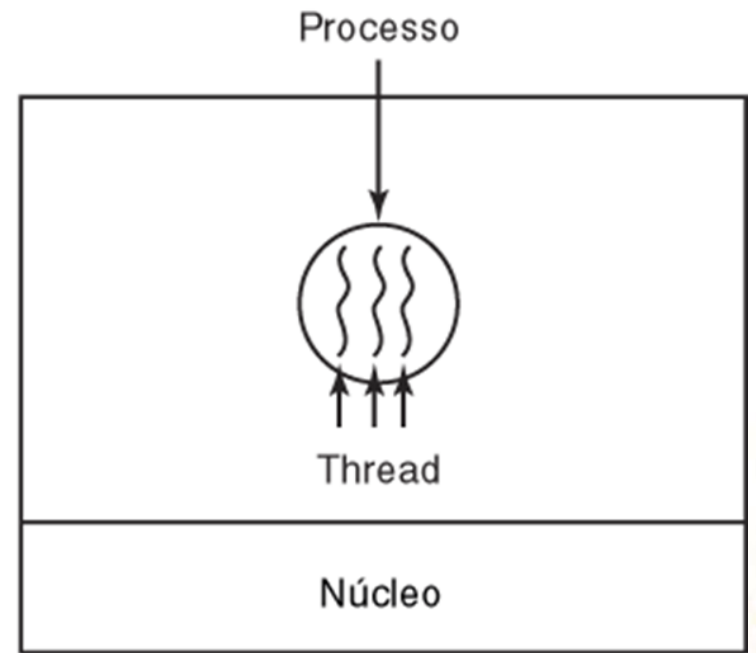
Threads

- Uma thread é uma entidade de execução dentro de um processo.
- O processo que conhecemos é um processo com uma única thread (single-threaded).
 - Existe apenas uma linha de execução no processo.
- Porém, é possível ter mais de uma linha de execução em um processo.
 - Este tipo de processo é chamado processo com múltiplas threads (multi-threaded process).

Threads

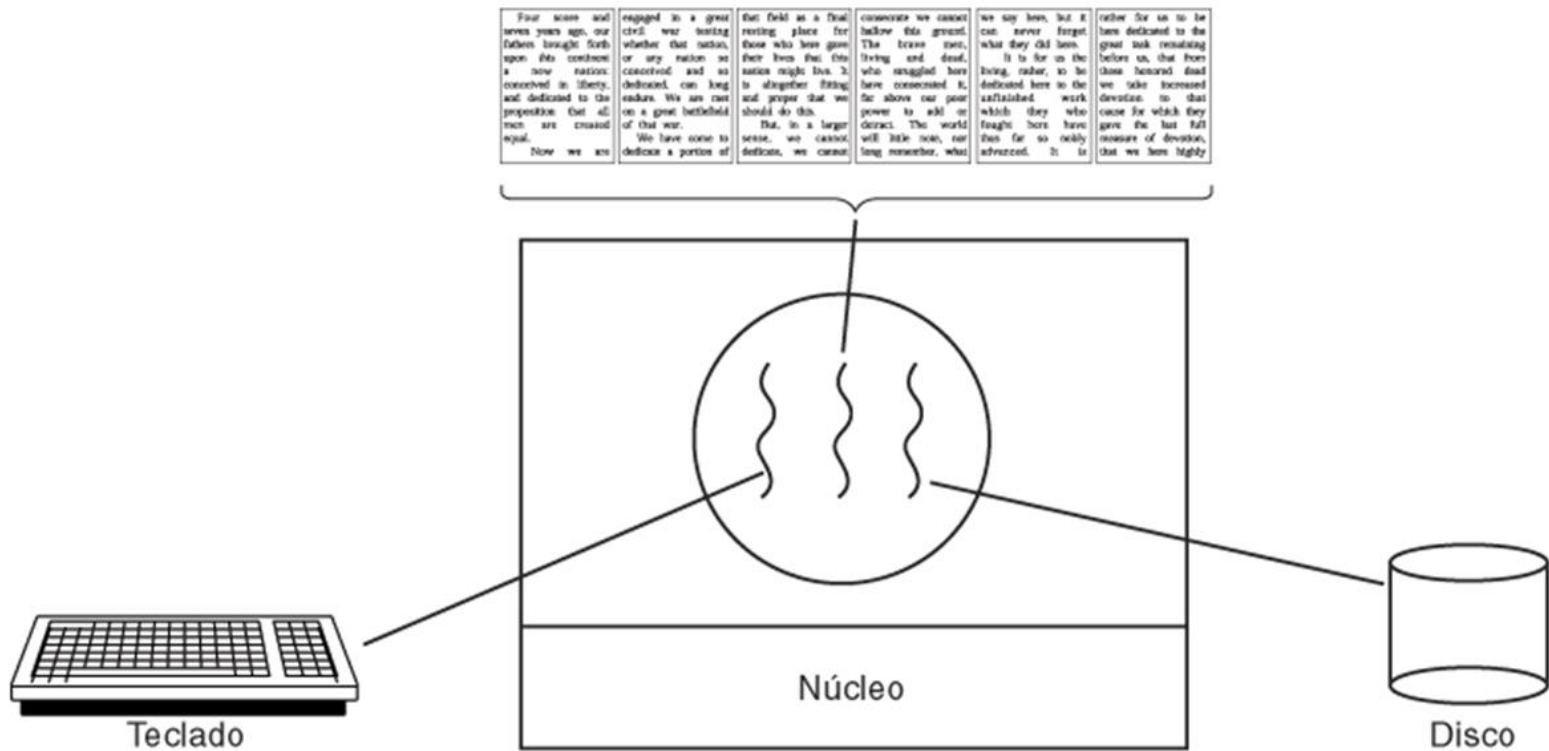


(a)

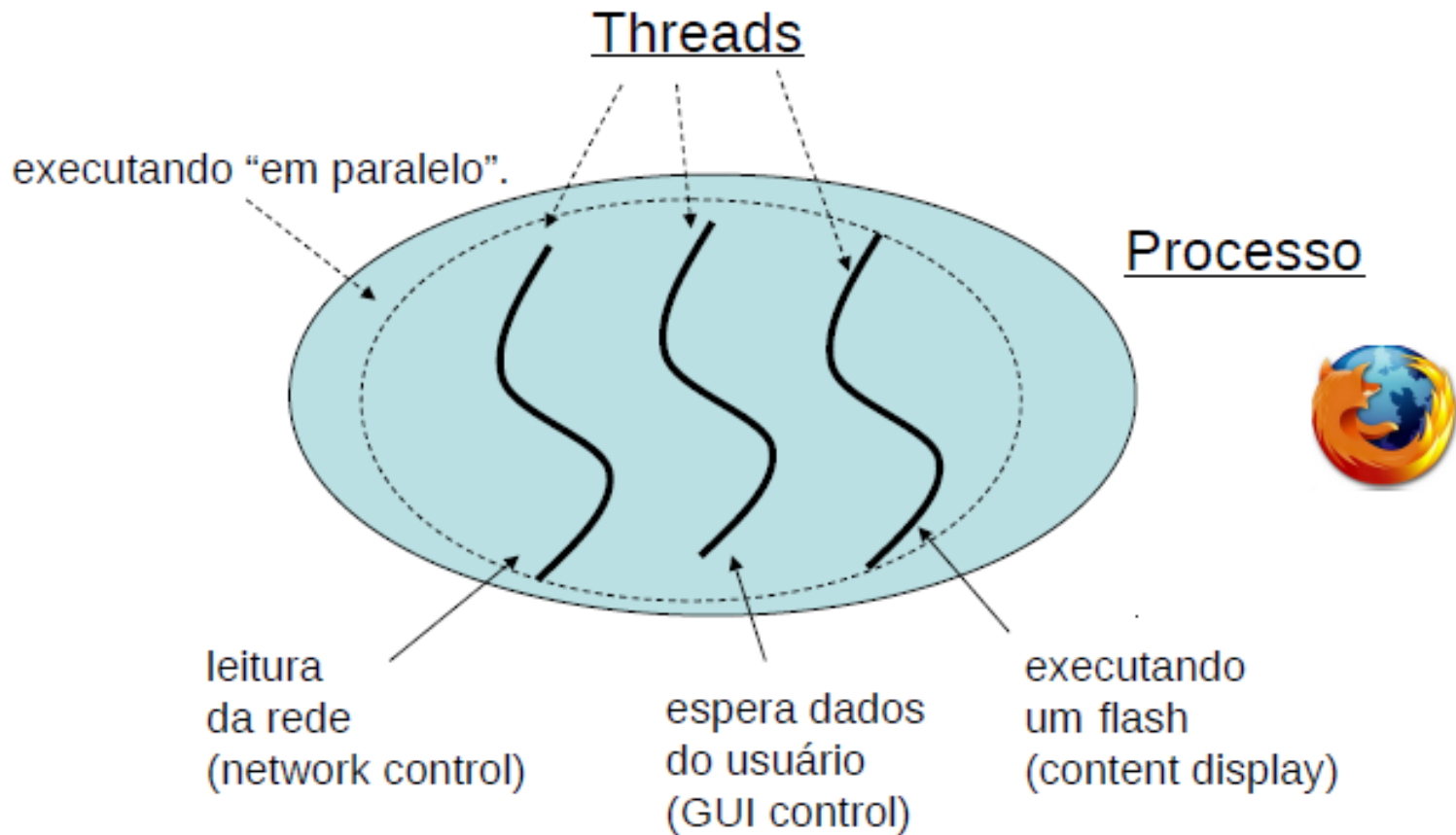


(b)

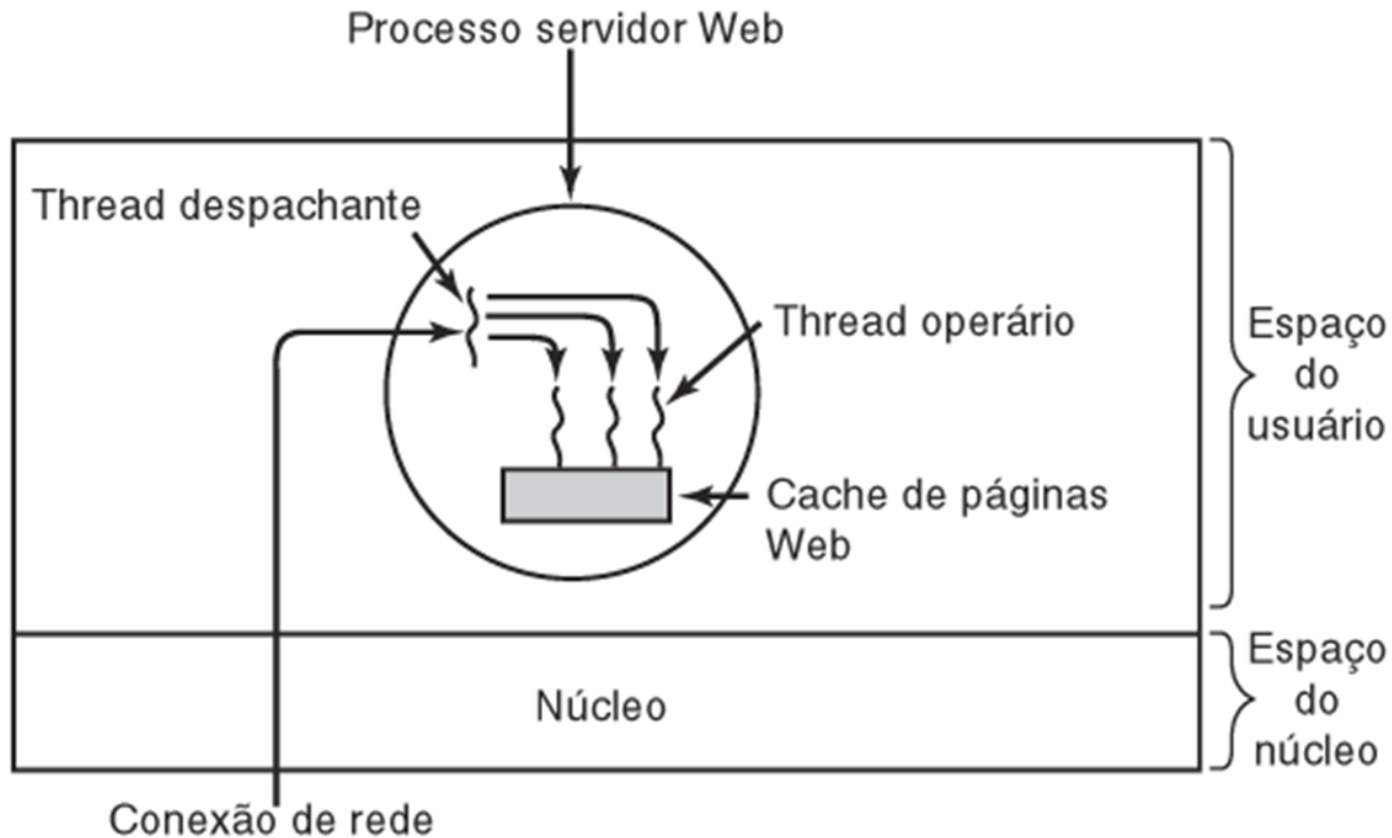
Uso de Threads – Editor de Texto



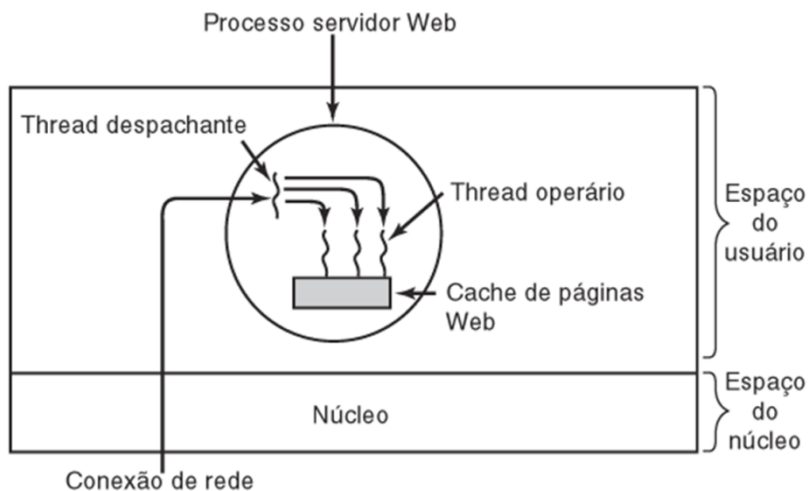
Uso de Threads – Navegador Web



Uso de Threads – Servidor Web



Uso de Threads – Servidor Web



Thread Despachante:

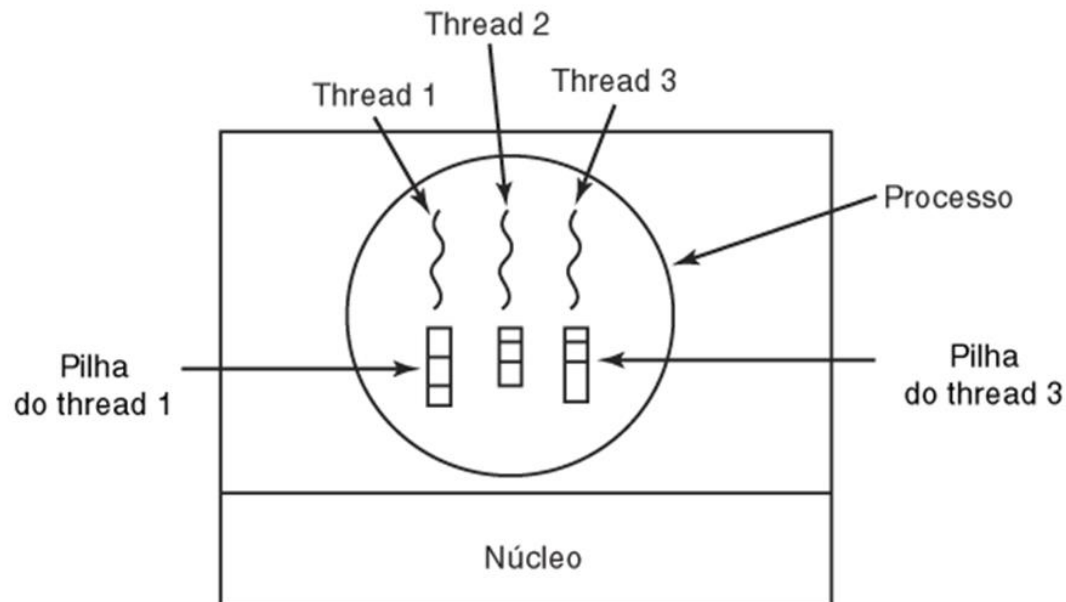
```
while (TRUE) {  
    get_next_request(&buf);  
    handoff_work(&buf);  
}
```

Thread Operário:

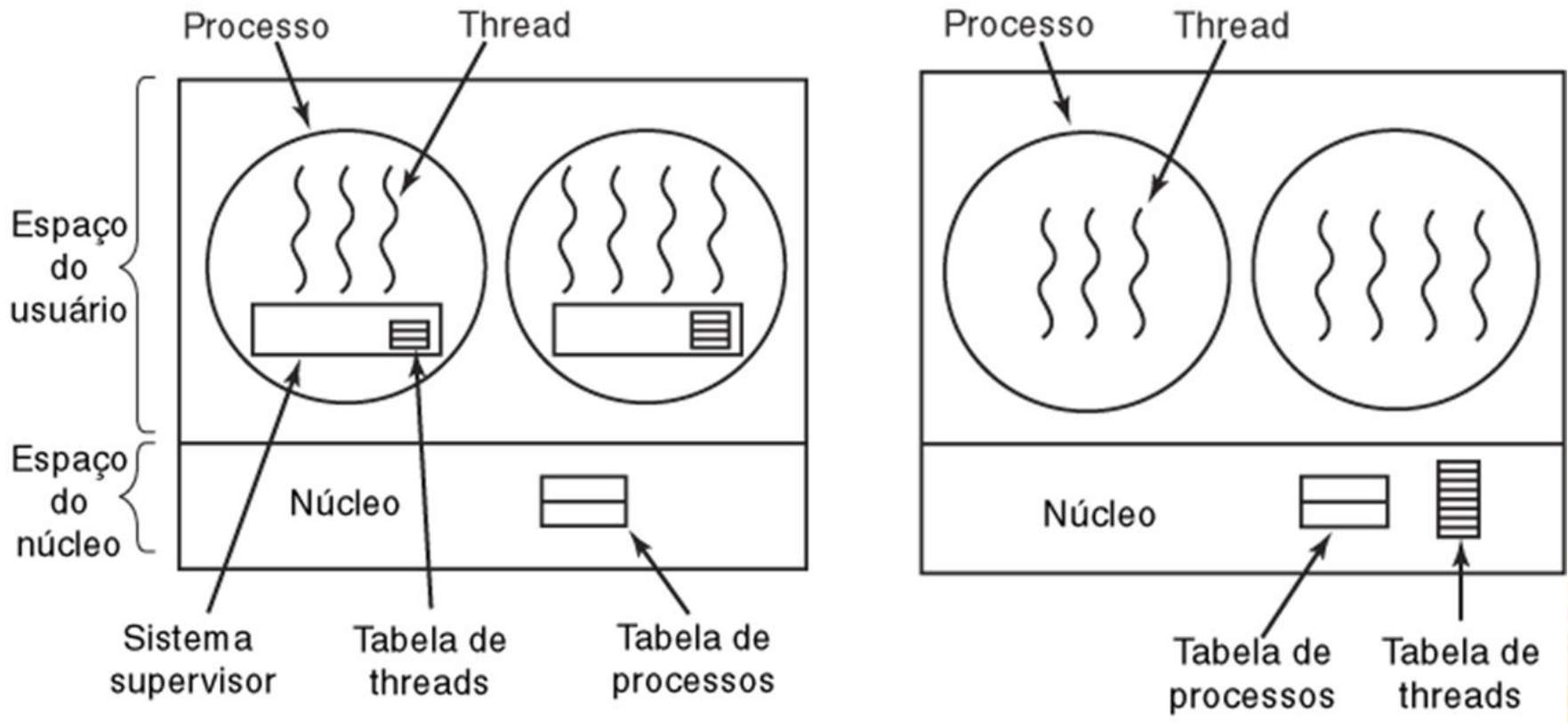
```
while (TRUE) {  
    wait_for_work(&buf)  
    look_for_page_in_cache(&buf, &page);  
    if(page_not_in_cache(&page))  
        read_page_from_disk(&buf, &page);  
    return_page(&page);  
}
```


Threads

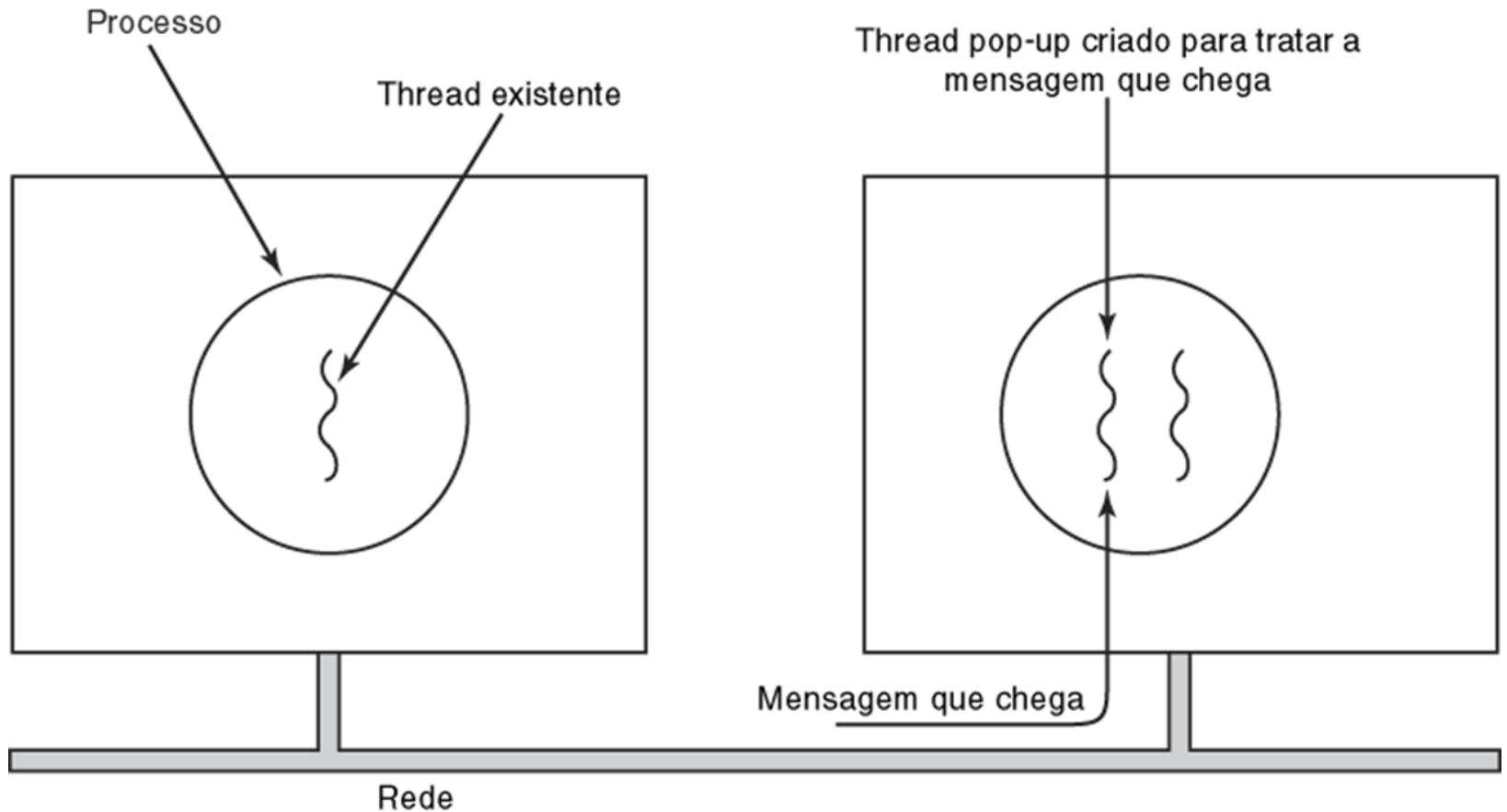
- Todas as threads de um processo compartilham o mesmo código e o mesmo conjunto de variáveis globais.
 - Cada thread tem seu próprio estado, pilha de memória, etc.



Threads de Usuário e de Núcleo



Threads Pop-Up



Implementando Threads (Windows)

- Criando Threads:

```
HANDLE WINAPI CreateThread(  
    _In_opt_   LPSECURITY_ATTRIBUTES  lpThreadAttributes,  
    _In_       SIZE_T                 dwStackSize,  
    _In_       LPTHREAD_START_ROUTINE lpStartAddress,  
    _In_opt_   LPVOID                 lpParameter,  
    _In_       DWORD                   dwCreationFlags,  
    _Out_opt_  LPDWORD                 lpThreadId  
);
```

- Exemplo:

```
HANDLE thread = CreateThread(NULL, 0, ThreadFunc,  
                             &data_thread, 0, NULL);
```

Implementando Threads (Windows)

```
#include <windows.h>

DWORD WINAPI ThreadFunc(void* data)
{
    //processo da Thread
    return 0;
}

int main(void)
{
    HANDLE thread = CreateThread(NULL, 0, ThreadFunc, NULL,
                                0, NULL);
    WaitForSingleObject(thread, INFINITE);

    CloseHandle(thread);

    return 0;
}
```

Implementando Threads:

Corrida de Threads

```
#include <windows.h>
#include <stdio.h>

DWORD WINAPI ThreadFunc(void* data)
{
    int i;
    int *info = (int*)data;
    for (i = 1; i < 30; i++)
    {
        printf("Thread %d - Volta %d!\n", *info, i);
        Sleep(10);
    }
    printf("Thread %d Chegou!!!\n", *info);
    return 0;
}
```

Implementando Threads:

Corrida de Threads

```
int main()
{
    HANDLE threads[4];
    int i, data_thread[] = {1, 2, 3, 4};
    for (i = 0; i < 4; i++)
    {
        threads[i] = CreateThread(NULL, 0, ThreadFunc,
                                &data_thread[i], 0, NULL);
    }
    WaitForMultipleObjects(4, threads, TRUE, INFINITE);

    for (i = 0; i < 4; i++)
    {
        CloseHandle(threads[i]);
    }
    return 0;
}
```

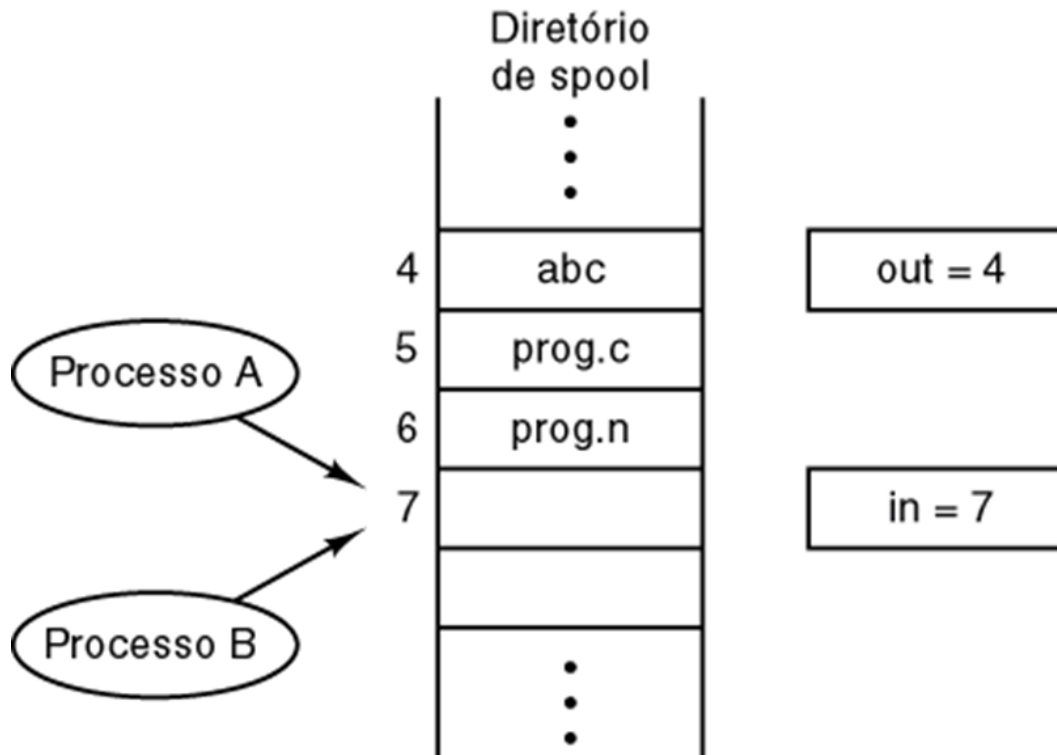
Exercícios

Lista de Exercícios 02

<http://www.inf.puc-rio.br/~elima/so/>

Comunicação entre Processos

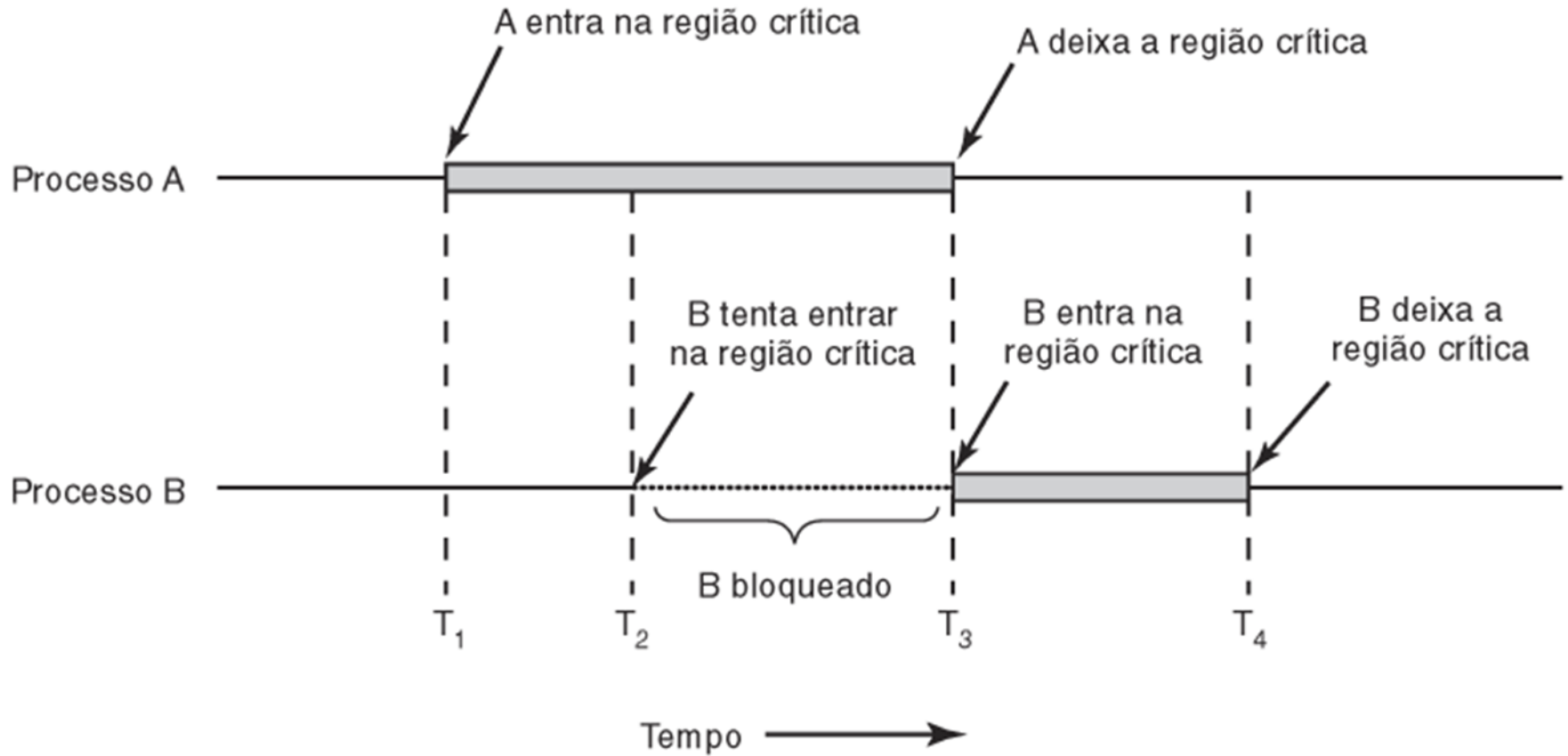
- **Condições de Corrida:** dois processos querem ter acesso simultaneamente ao mesmo recurso compartilhado.



Regiões Críticas

- **Exclusão Mutua:** assegurar que outros processos seja impedidos de usar uma variável, estrutura ou arquivo que já estiver em uso por um processo.
- Condições necessárias:
 - Nunca dois processos podem estar simultaneamente em suas regiões críticas;
 - Nada pode ser afirmado sobre velocidade ou número de CPUs;
 - Nenhum processo executando fora de sua região crítica pode bloquear outros processos;
 - Nenhum processo deve esperar eternamente para entrar em sua região crítica.

Regiões Críticas



Exemplo – Condição de Corrida

```
#include <windows.h>
#include <stdio.h>

int buffer[100];
int buffer_count = 0;

DWORD WINAPI ThreadFuncProdutor(void* data)
{
    while(TRUE)
    {
        if (buffer_count < 100)
        {
            buffer_count++;
            buffer[buffer_count] = 1;
            printf("Produzi [%d]: %d\n", buffer_count, 1);
        }
    }
    return 0;
}
```

```
DWORD WINAPI ThreadFuncConsumidor(void* data)
{
    int item;
    while(TRUE)
    {
        if (buffer_count > 0)
        {
            item = buffer[buffer_count];
            buffer[buffer_count] = 0;
            printf("Consumi [%d]: %d\n", buffer_count, item);
            buffer_count--;
        }
    }
    return 0;
}

int main()
{
    HANDLE thread_produutor;
    HANDLE thread_consumidor;
    int i;
    for (i = 0; i < 100; i++)
        buffer[i] = 0;
}
```

```
thread_produutor = CreateThread(NULL, 0,  
                                ThreadFuncProduutor, NULL, 0, NULL);  
thread_consumidor = CreateThread(NULL, 0,  
                                ThreadFuncConsumidor, NULL, 0, NULL);  
  
WaitForSingleObject(thread_produutor, INFINITE);  
WaitForSingleObject(thread_consumidor, INFINITE);  
  
CloseHandle(thread_produutor);  
CloseHandle(thread_consumidor);  
  
return 0;  
}
```

Exclusão Mútua com Espera Ociosa

- **Solução ingênua 1:** variáveis do tipo trava.
 - Uma única variável compartilhada (trava);
 - Inicialmente, trava = 0;
 - Para entrar em sua região crítica, o processo verifica se trava == 0;
 - Se for 0, o processo altera o valor de trava para 1 e entra na região crítica;
 - Caso contrário, aguarda até a variável se tornar 0;
 - Ao sair da região crítica, o processo altera o valor de trava para 1.
- **Problema:** a condição de corrida continua ocorrendo com a variável trava!

Exclusão Mútua com Espera Ociosa

- **Solução ingênua 2:** chaveamento obrigatório.

```
while (TRUE) {  
    while (turn !=0)          /* laço */ ;  
    critical_region( );  
    turn = 1;  
    noncritical_region( );  
}
```

(a)

```
while (TRUE) {  
    while (turn !=1)          /* laço */ ;  
    critical_region( );  
    turn = 0;  
    noncritical_region( );  
}
```

(b)

- **Problema:** se um processo for mais lento que o outro, ambos podem estar executando ao mesmo tempo.

Exclusão Mútua com Espera Ociosa

- **Solução de Peterson:**

```
#define FALSE 0
#define TRUE 1
#define N      2          /* número de processos */

int turn;                /* de quem é a vez? */
int interested[N];      /* todos os valores inicialmente em 0 (FALSE) */

void enter_region(int process); /* processo é 0 ou 1 */
{
    int other;           /* número de outro processo */

    other = 1 - process; /* o oposto do processo */
    interested[process] = TRUE; /* mostra que você está interessado */
    turn = process;       /* altera o valor de turn */
    while (turn == process && interested[other] == TRUE) /* comando nulo */;
}

void leave_region(int process) /* processo: quem está saindo */
{
    interested[process] = FALSE; /* indica a saída da região crítica */
}
```

Exclusão Mútua com Espera Ociosa

- **Solução usando a instrução TSL (hardware):**

enter_region:

TSL REGISTER,LOCK

CMP REGISTER,#0

JNE enter_region

RET

| copia lock para o registrador e põe lock em 1
| lock valia zero?

| se fosse diferente de zero, lock estaria ligado,
| portanto continue no laço de repetição

| retorna a quem chamou; entrou na região crítica

leave_region:

MOVE LOCK,#0

RET

| coloque 0 em lock

| retorna a quem chamou

Dormir e Acordar

- **Problema com as soluções anteriores:** espera ociosa.
- **Outra alternativa:** sleep e wakeup
- **Problema do Produtor-Consumidor:**
 - Dois processos compartilham um buffer comum e de tamanho N ;
 - O produtor coloca informação dentro do buffer;
 - O consumidor remove informação do buffer;
 - Se o buffer estiver cheio, o produtor deve dormir;
 - Se o buffer estiver vazio, o consumidor deve dormir;

```

#define N 100
int count = 0;

void producer(void)
{
    int item;

    while (TRUE) {
        item = produce_item();
        if (count == N) sleep();
        insert_item(item);
        count = count + 1;
        if (count == 1) wakeup(consumer);
    }
}

void consumer(void)
{
    int item;

    while (TRUE) {
        if (count == 0) sleep();
        item = remove_item();
        count = count - 1;
        if (count == N - 1) wakeup(producer);
        consume_item(item);
    }
}

```

/ número de lugares no buffer */*
/ número de itens no buffer */*

/ número de itens no buffer */*
/ gera o próximo item */*
/ se o buffer estiver cheio, vá dormir */*
/ ponha um item no buffer */*
/ incremente o contador de itens no buffer */*
/ o buffer estava vazio? */*

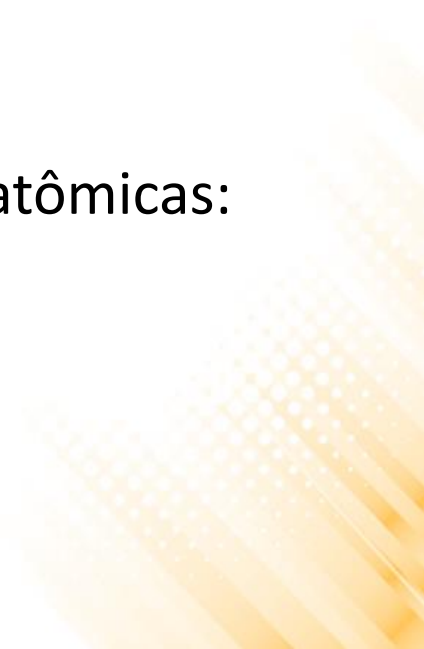
/ repita para sempre */*
/ se o buffer estiver vazio, vá dormir */*
/ retire o item do buffer */*
/ decresça de um o contador de itens no buffer */*
/ o buffer estava cheio? */*
/ imprima o item */*

Dormir e Acordar: Produtor-Consumidor

- **Problema:**

- Buffer vazio e o consumidor acabou de ler o valor de *count* para verificar se o seu valor é 0;
- O escalonador decide parar de executar o consumidor e começa a executar o produtor;
- O produtor insere um item no buffer, incrementa *count* e percebe que seu valor é 1, então o produtor manda o consumidor acordar;
- O consumidor não está dormindo e o sinal de acordar é perdido;
- O consumidor continua a sua execução, usando o valor de *count* lido anteriormente (0), e vai dormir;
- Após preencher o buffer, o produtor também vai dormir.

Semáforos

- Método de sincronização de processos criado por Dijkstra (1965);
 - Características:
 - Variável inteira;
 - Não negativa.
 - Manipulados exclusivamente por duas operações atômicas:
 - DOWN (generalização do sleep);
 - UP (generalização do wakeup);
 - Implementados como chamada ao sistema.
- 

```
#define N 100
typedef int semaphore;
semaphore mutex = 1;
semaphore empty = N;
semaphore full = 0 ;
```

```
void producer(void)
```

```
{
```

```
    int item;
```

```
    while (TRUE) {
```

```
        item = produce_item( );
```

```
        down(&empty);
```

```
        down(&mutex);
```

```
        insert_item(item);
```

```
        up(&mutex);
```

```
        up(&full);
```

```
    }
```

```
}
```

```
void consumer(void)
```

```
{
```

```
    int item;
```

```
    while (TRUE) {
```

```
        down(&full);
```

```
        down(&mutex);
```

```
        item = remove_item( );
```

```
        up(&mutex);
```

```
        up(&empty);
```

```
        consume_item(item);
```

```
    }
```

```
}
```

```
/* número de lugares no buffer */
```

```
/* semáforos são um tipo especial de int */
```

```
/* controla o acesso à região crítica */
```

```
/* conta os lugares vazios no buffer */
```

```
/* conta os lugares preenchidos no buffer */
```

```
/* TRUE é a constante 1 */
```

```
/* gera algo para pôr no buffer */
```

```
/* decresce o contador empty */
```

```
/* entra na região crítica */
```

```
/* põe novo item no buffer */
```

```
/* sai da região crítica */
```

```
/* incrementa o contador de lugares preenchidos */
```

```
/* laço infinito */
```

```
/* decresce o contador full */
```

```
/* entra na região crítica */
```

```
/* pega o item do buffer */
```

```
/* deixa a região crítica */
```

```
/* incrementa o contador de lugares vazios */
```

```
/* faz algo com o item */
```

Implementando Semáforos (Windows)

- Criando Semáforos:

```
HANDLE WINAPI CreateSemaphore(  
    _In_opt_ LPSECURITY_ATTRIBUTES lpSemaphoreAttributes,  
    _In_     LONG                  lInitialCount,  
    _In_     LONG                  lMaximumCount,  
    _In_opt_ LPCTSTR               lpName  
);
```

- Exemplo:

```
HANDLE ghSemaphore = CreateSemaphore(NULL, 1, 1,  
                                     L"MeuSemaforo");
```


Implementando Semáforos (Windows)

- Aguardando Liberação de Semáforos:

```
DWORD WINAPI WaitForSingleObject(  
    _In_ HANDLE hHandle,  
    _In_ DWORD dwMilliseconds  
);
```

- Exemplo:

```
WaitForSingleObject(ghSemaphore , INFINITE);
```

Implementando Semáforos (Windows)

- Liberado Semáforos:

```
BOOL WINAPI ReleaseSemaphore (  
    _In_      HANDLE  hSemaphore,  
    _In_      LONG    lReleaseCount,  
    _Out_opt_ LPLONG  lpPreviousCount  
);
```

- Exemplo:

```
ReleaseSemaphore (ghSemaphore, 1, NULL);
```

Implementando Semáforos (Windows)

```
#include <windows.h>
#include <stdio.h>

int buffer[100];
int buffer_count = 0;
HANDLE ghSemaphore;

DWORD WINAPI ThreadFuncProdutor(void* data) {
    while(TRUE) {
        Sleep(8);
        WaitForSingleObject(ghSemaphore, INFINITE);
        if (buffer_count < 100) {
            buffer_count++;
            buffer[buffer_count] = 1;
            printf("Produzi [%d]: %d\n", buffer_count, 1);
        }
        ReleaseSemaphore(ghSemaphore, 1, NULL);
    }
    return 0;
}
```

```
DWORD WINAPI ThreadFuncConsumidor(void* data){
    int item;
    while(TRUE){
        WaitForSingleObject(ghSemaphore, INFINITE);
        if (buffer_count > 0){
            item = buffer[buffer_count];
            buffer[buffer_count] = 0;
            printf("Consumi [%d]: %d\n", buffer_count, item);
            buffer_count--;
        }
        ReleaseSemaphore(ghSemaphore, 1, NULL);
        Sleep(10);
    }
    return 0;
}

int main(){
    HANDLE thread_produtores;
    HANDLE thread_consumidor;
    int i;

    ghSemaphore = CreateSemaphore(NULL, 1, 1, L"MeuSemaforo");
```

```
for (i = 0; i < 100; i++)
    buffer[i] = 0;

thread_producer = CreateThread(NULL, 0,
                               ThreadFuncProdutor, NULL, 0, NULL);
thread_consumer = CreateThread(NULL, 0,
                               ThreadFuncConsumidor, NULL, 0, NULL);

WaitForSingleObject(thread_producer, INFINITE);
WaitForSingleObject(thread_consumer, INFINITE);

CloseHandle(thread_producer);
CloseHandle(thread_consumer);

CloseHandle(ghSemaphore);

return 0;
}
```

Mutex

- Mutex (Mutual Exclusion)
- Implementação de mutex_lock e mutex_unlock:

mutex_lock:

TSL REGISTER,MUTEX

CMP REGISTER,#0

JZE ok

CALL thread_yield

JMP mutex_lock

ok: RET

| copia mutex para o registrador e o põe em 1

| o mutex era zero?

| se era zero, o mutex estava desimpedido, portanto retorne

| o mutex está ocupado; escalone um outro thread

| tente novamente mais tarde

| retorna a quem chamou; entrou na região crítica

mutex_unlock:

MOVE MUTEX,#0

RET | retorna a quem chamou

| põe 0 em mutex

Implementando Mutex (Windows)

- Criando Mutex:

```
HANDLE WINAPI CreateMutex(  
    _In_opt_ LPSECURITY_ATTRIBUTES lpMutexAttributes,  
    _In_     BOOL                  bInitialOwner,  
    _In_opt_ LPCTSTR               lpName  
);
```

- Exemplo:

```
ghMutex = CreateMutex(NULL, FALSE, NULL);
```

Implementando Semáforos (Windows)

- Aguardando Liberação de Mutex:

```
DWORD WINAPI WaitForSingleObject(  
    _In_ HANDLE hHandle,  
    _In_ DWORD dwMilliseconds  
);
```

- Exemplo:

```
WaitForSingleObject(ghMutex, INFINITE);
```


Implementando Mutex (Windows)

- Liberado Mutex:

```
BOOL WINAPI ReleaseMutex(  
    _In_ HANDLE hMutex  
);
```

- Exemplo:

```
ReleaseMutex(ghMutex);
```

Implementando Mutex (Windows)

```
#include <windows.h>
#include <stdio.h>

int buffer[100];
int buffer_count = 0;
HANDLE ghMutex;

DWORD WINAPI ThreadFuncProdutor(void* data) {
    while(TRUE) {
        Sleep(8);
        WaitForSingleObject(ghMutex, INFINITE);
        if (buffer_count < 100) {
            buffer_count++;
            buffer[buffer_count] = 1;
            printf("Produzi [%d]: %d\n", buffer_count, 1);
        }
        ReleaseMutex(ghMutex);
    }
    return 0;
}
```

```
DWORD WINAPI ThreadFuncConsumidor(void* data){
    int item;
    while(TRUE){
        WaitForSingleObject(ghMutex, INFINITE);
        if (buffer_count > 0){
            item = buffer[buffer_count];
            buffer[buffer_count] = 0;
            printf("Consumi [%d]: %d\n", buffer_count, item);
            buffer_count--;
        }
        ReleaseMutex(ghMutex);
        Sleep(10);
    }
    return 0;
}

int main()
{
    HANDLE thread_productor;
    HANDLE thread_consumidor;
    int i;
    ghMutex = CreateMutex(NULL, FALSE, NULL);
```

```
for (i = 0; i < 100; i++)
    buffer[i] = 0;

thread_producer = CreateThread(NULL, 0,
                               ThreadFuncProdutor, NULL, 0, NULL);
thread_consumer = CreateThread(NULL, 0,
                               ThreadFuncConsumidor, NULL, 0, NULL);

WaitForSingleObject(thread_producer, INFINITE);
WaitForSingleObject(thread_consumer, INFINITE);

CloseHandle(thread_producer);
CloseHandle(thread_consumer);

CloseHandle(ghMutex);

return 0;
}
```

Exercícios

Lista de Exercícios 03

<http://www.inf.puc-rio.br/~elima/so/>

Leitura Complementar

- Andrew S. Tanenbaum. **Sistemas Operacionais Modernos**, 3ª Edição, Pearson, 2010.
- **Capítulo 2: Processos e Threads**

